

Работа DeshePiGO в качестве ровера

В этой статье мы подробно исследуем работу приемника DeshePiGO версии 2.9 в качестве ровера с использованием программного обеспечения 7Star.

Порядок работы

1. Включите приемник.

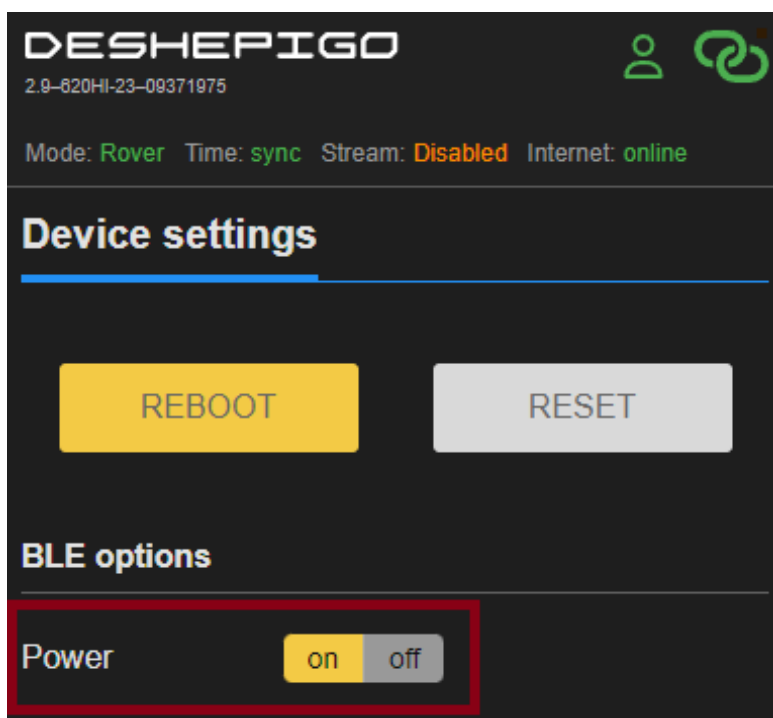
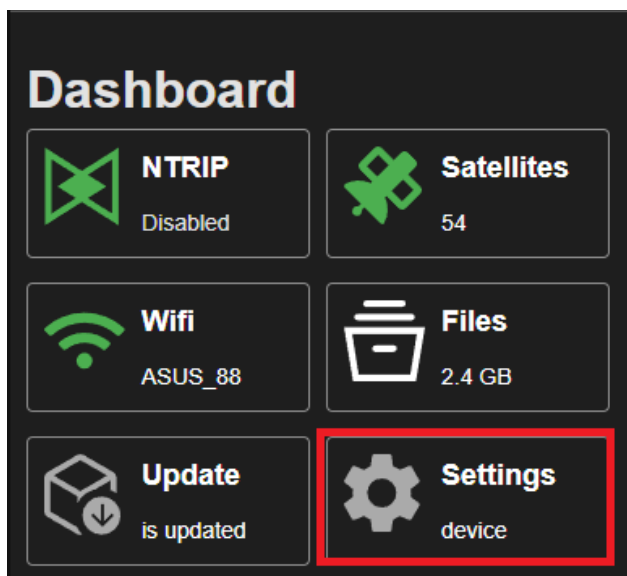
Подключите антенну и питание. Дождитесь звуковых сигналов инициализации и подключения к Wi-Fi.

2. Подключитесь к точке доступа.

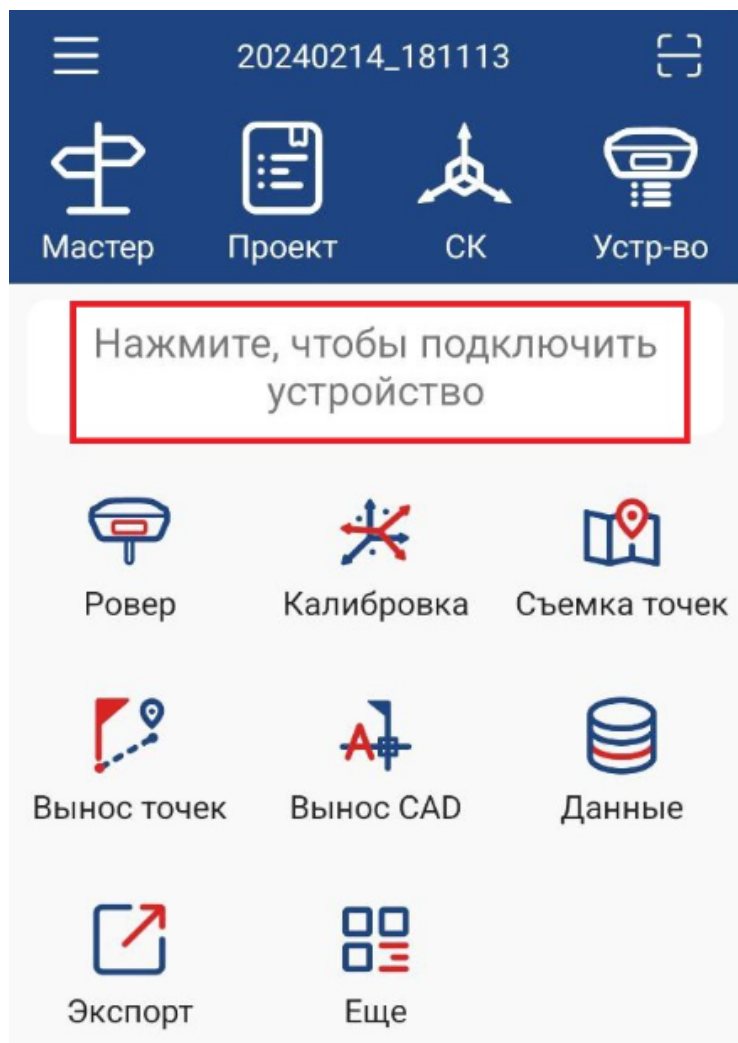
На вашем устройстве выберите сеть DeshePiGOXXXX (пароль: 12345678). Чтобы перейти на web интерфейс введите deshepigoXXXX.local (где XXXX - последние 4 символа из имени точки доступа) или 192.168.10.1 в адресную строку браузера.

Дополнительную информацию о DeshePiGO читайте в следующих статьях ["Порядок включения приёмника"](#) и ["Порядок подключения к web интерфейсу"](#).

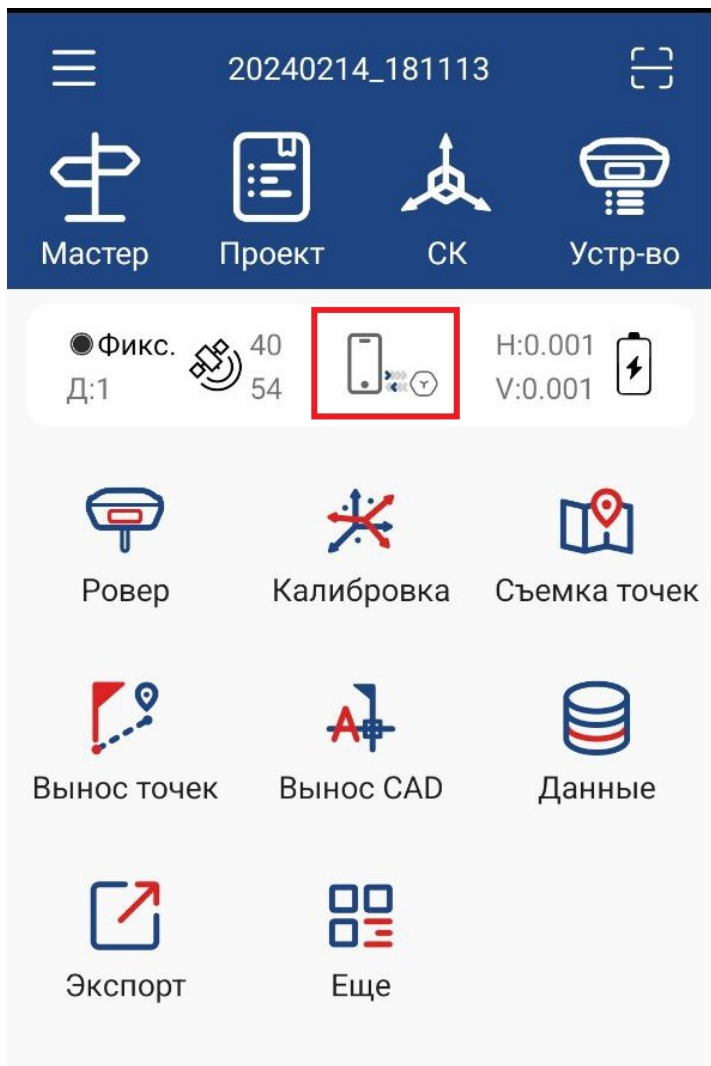
3. Перейдите на веб-интерфейс и активируйте функцию BLE в настройках, либо сделайте три коротких нажатия на кнопку приёмника для активации BLE.



4. Установите соединение между DeshePiGO и программой 7Star через Bluetooth (BLE).



5. Проверьте, что режим Ровера отключен — в противном случае появится иконка глобуса. Если режим Ровера активирован, перейдите в раздел «Ровер» и отключите его. В момент отключения, режим Ровера должен быть выключен на DeshePiGO.





6. Запустите режим ровера на DeshePiGO, нажав кнопку Rover. Предварительно укажите источник, откуда хотите получать поправки:

- RADIO - по радиоканалу (Встроенный радио модуль).
- NTRIP - от базовой станции (Кастер pidt.net).
- USB - через USB модуль (Pirat).

DESHEPIGO

2.9-820HI-23-09371975



Mode: Default Time: sync Stream: Disabled Internet: online

Rover RTK

RTK source:

Stream:

0.000 Kbps

Baseline:

Diff age:


32880.18

3

Satellites:

Pos stats:

51 / 16

 PPP

Base coords:

lat: 56.118727531°

lon: 93.335900572°

h: 145.793 m

ROVER

Settings

RTK source

radio

ntrip

usb

Host

pidt.net

Port

1234

Login

Password

Mountpoint

По завершении всех этих шагов и правильной настройке, приемник будет функционировать как ровер. Более подробно об этом режиме читайте в статье ["Режим RTK rover"](#).

Когда приемник DeshePiGO начнет работать в режиме ровера, вы сможете сохранить полученные координаты RTK и затем использовать их в режиме базы. Для этого достаточно перейти в раздел "CORS" и нажать кнопку "save coords". Узнать, как сохранить координаты, можно в статье [«Добавление точек»](#).

Revision #4

Created 21 September 2024 06:19:52 by Полина

Updated 21 September 2024 07:48:03 by Полина