

Подключение базовых станций на порт 2101

Передача дифференциальных поправок от базовой станции на NTRIP кастер может осуществляться несколькими способами, в бесплатный кастер на порт 2101 это сделать можно с использованием протоколов TCP и NTRIP.

ДЛЯ КОРРЕКТНОЙ РАБОТЫ ВАШЕГО ПРИЁМНИКА, НАСТРОЙКА ВЕЩАНИЯ НА ПОРТ 2101 ДОЛЖНА ПРОИСХОДИТЬ НА ОТКРЫТОЙ МЕСТНОСТИ ПРИ НАЛИЧИИ ДОСТАТОЧНОГО КОЛИЧЕСТВА СПУТНИКОВ НА НЕБОСВОДЕ!!!

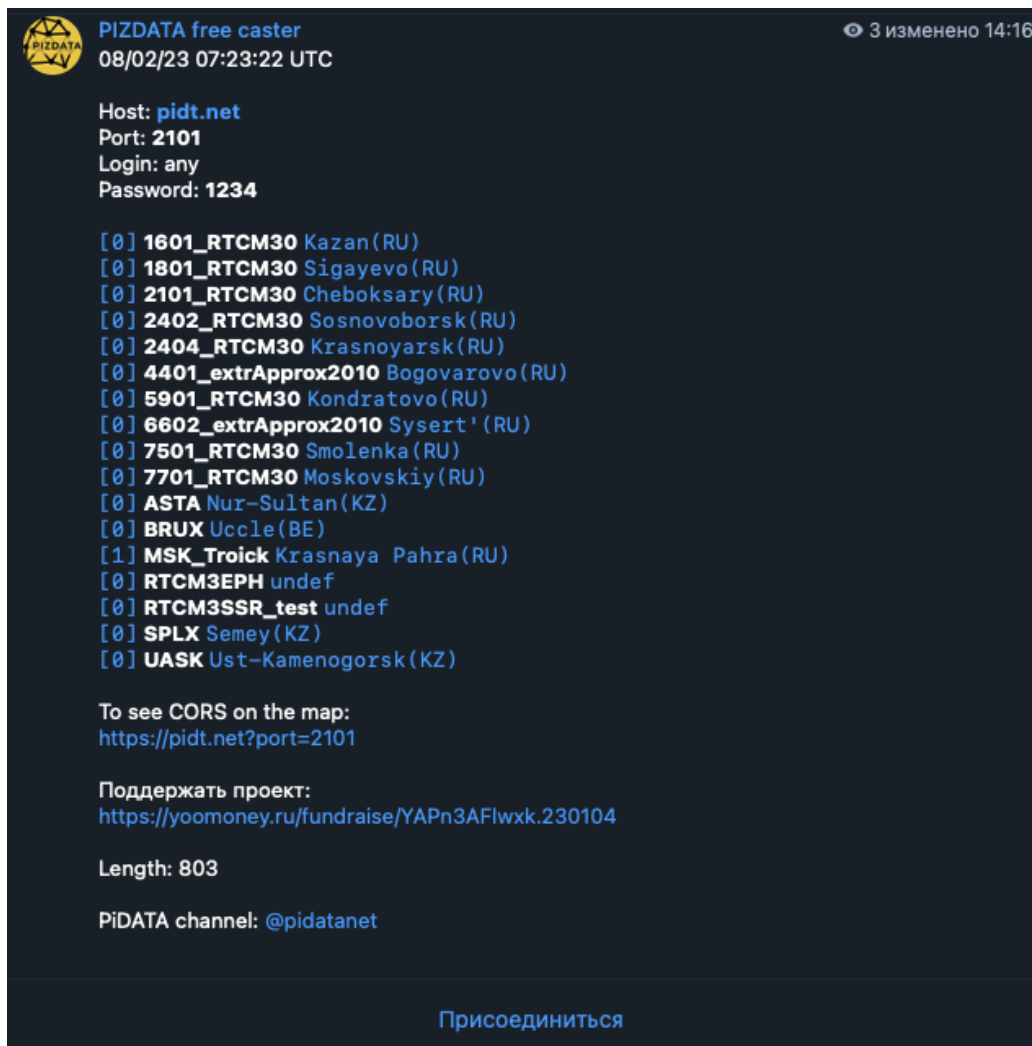
Оба способа имеют свои преимущества и могут быть применены в различных сценариях работы с позиционированием GNSS. Выбор способа передачи поправок зависит от наличия поддержки требуемых протоколов в вашем устройстве.

NTRIP

Перед тем как приступить к подключению своей базовой станции к сети, убедитесь в том, что ваша базовая станция имеет возможность работы по протоколу NTRIP. Подключение происходит согласно инструкции вашего устройства.

Для подключения следует воспользоваться следующими данными:

- Host: pidt.net
- Port: 2101
- Login: any
- Password: 1234



По окончании работы в Telegram бот [PIZDATA free кастер](#) придет файл статики, записанный с потока данных, направленного в данный кастер.

С помощью telegram бота GNSS CONVBIN BOT вы можете конвертировать файл статики в формат Rinx v3. Подробнее о работе бота читайте в статье "[GNSS CONVBIN BOT](#)".

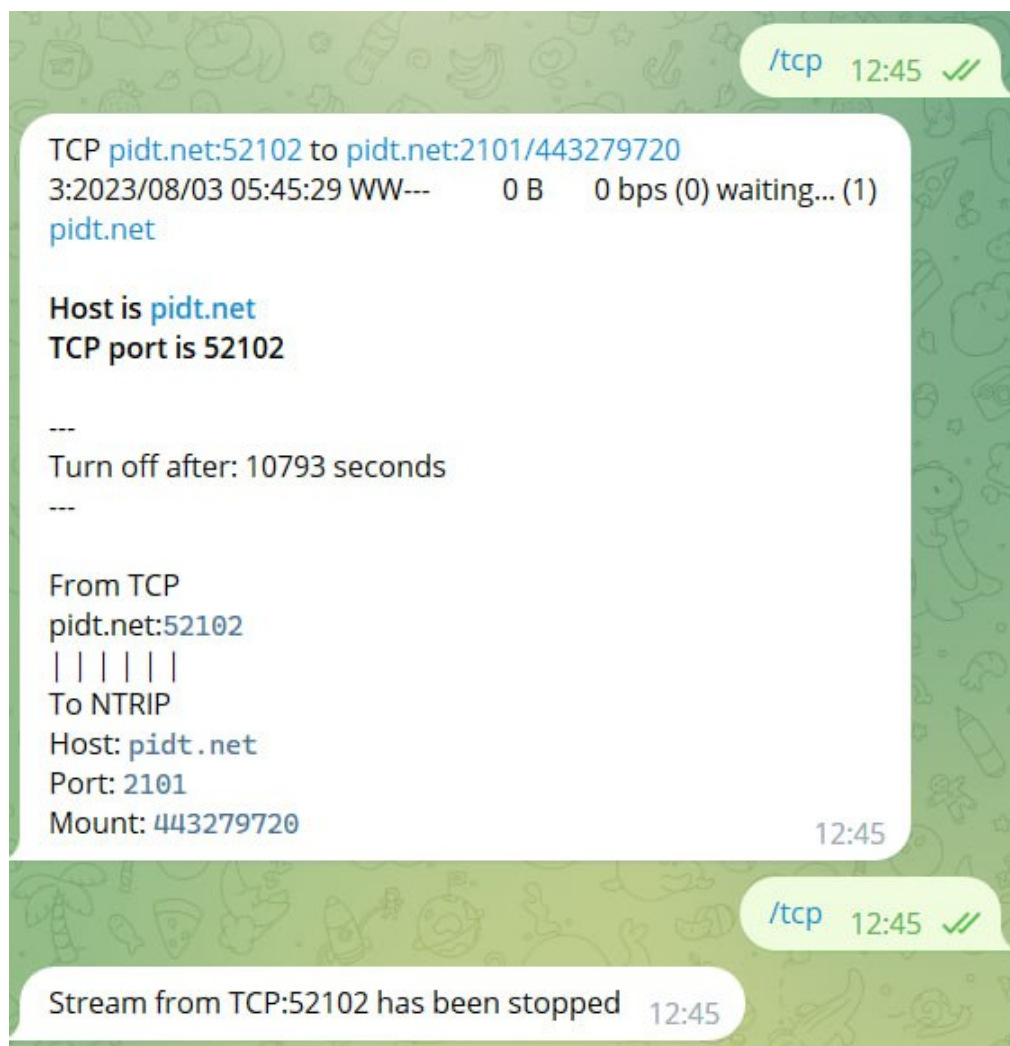
TCP

Если ваша базовая станция не поддерживает протокол NTRIP, вы можете использовать протокол TCP для передачи данных. Для этого необходимо следовать указанным ниже инструкциям.

1. Пропишите команду /tcp в Telegram боте [CORS to pidt.net bot](#) для активации режима TCP.
2. Настройте ваше устройство для подключения в качестве TCP клиента. В зависимости от типа устройства процесс может немного отличаться. Обычно это делается через настройки сети или сетевые соединения. Параметры для подключения вам выдаст бот при выполнении пункта 1.

3. В кастере pidt.net:2101 появится точка доступа, название которой также выдает бот при выполнении шага 1.
4. По окончании работы необходимо закрыть порт TCP. Для этого введите команду /tcp в Telegram боте.

В режиме TCP записывается файл статики, который можно найти в Telegram канале [PIZDATA free кастер](#). Этот канал содержит информацию о доступных файлах статики для использования в вашей базовой станции. На рисунке отображен пример использования опции TCP подключения.



Ретрансляция с других сетей

Осторожно! Используя данную опцию вы делаете это на свой страх и риск! Подобные вещи могут быть запрещены в договоре с другими сетями. Есть риск получить блокировку.

Точки подключения из других сетей референсных базовых станций могут быть ретранслированы в pidt.net и могут использоваться многими пользователями одновременно. Для этого необходимо перейти в Telegram бот [CORS to pidt.net bot](#) и указать следующие

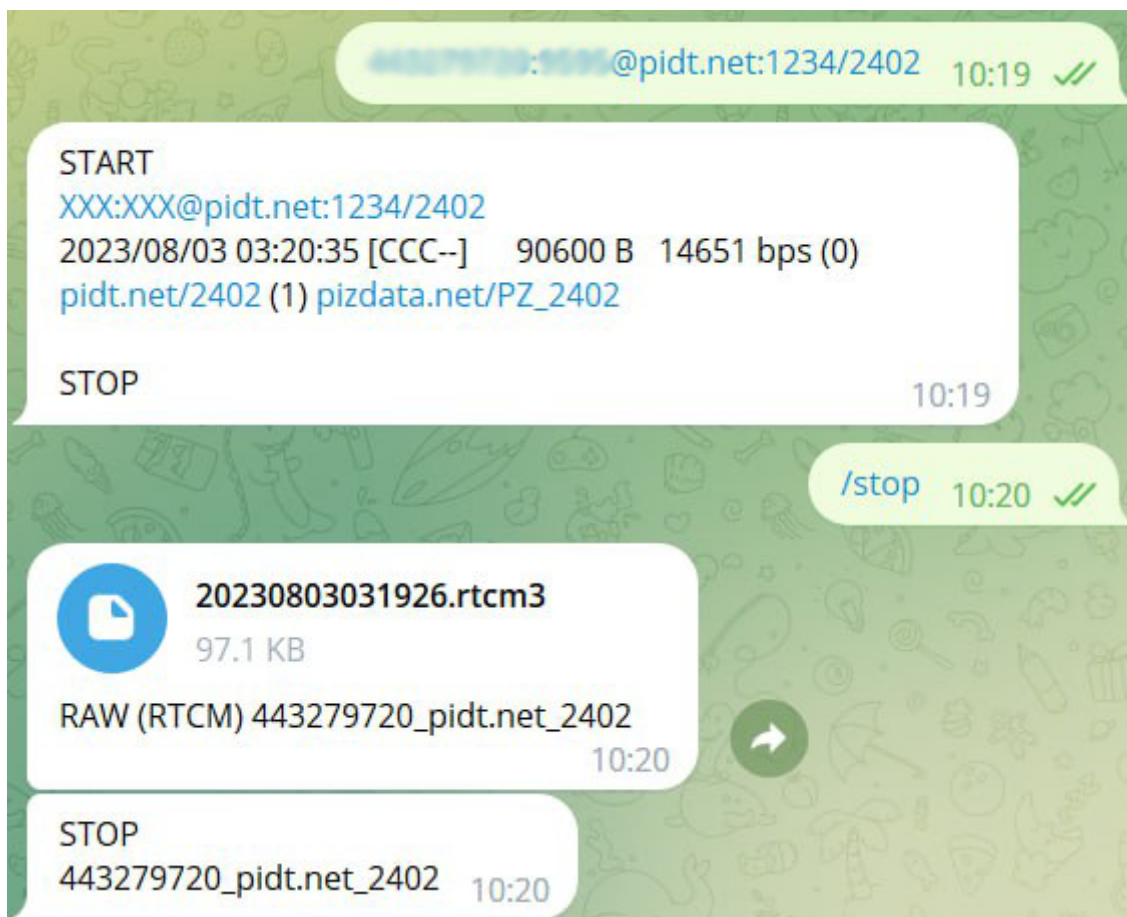
данные:

USER:PASS@CORS_SERVER_ADDR:PORT/MOUNT_POINT[LAT:LON]

где:

- USER - логин сторонней сети
- PASS - пароль сторонней сети
- CORS_SERVER_ADDR - адрес подключения сторонней сети
- PORT - порт подключения сторонней сети
- MOUNT_POINT[LAT:LON] - точка подключения сторонней сети
- [LAT:LON] - текущие координаты ровера в формате широта:долгота. Необходимо, если в сети предусмотрен автоматический выбор базовой станции на основании координат. Пример записи: auto[56.01802:92.84113]




Пример ретрансляции с pidt.net:1234 представлен на скриншоте ниже. В примере не указываются координаты [LAT:LON], так как не используются автоматический подбор точки подключения.




После завершения работы необходимо выполнить команду `"/stop"`. После её выполнения файл статики передается в Telegram бота [CORS to pidt.net bot](#) а также в течение часа в бота [PIZDATA free caster](#).

В данном примере мы подключаем приёмник PrinSe к сети PiDATA.


17:53




Duda-IGD-165-Интернет

Имя

 Параметры канала передачи

Поправки



[Параметры APN](#)

[Выбор адреса сервера](#)

Адрес сервера

Порт

Угол возв.

Изв точка

☐

192.168.1.1/jc/index.html?param=HC_PRODUCT_MODEL_I80¶m2=true¶m3=true¶m4=false¶m5=true¶m6=true¶m7=false¶m8=undefined¶m9=admin¶m10=three&v=2221180220005010

Состояние

Статусы

Настройки приёмника

Запись данных

Приём-передача показов

Приём-передача показов

Тип	Общая информация	Выход	Статус подключения	Изм.
1	RTK rover	pidf.net 2101	Не подключено	Помощь Отмена Модель
2	TCPUDPINTRIP клиент1	pidf.net 2101	Подключено	Помощь Отмена Модель
3	TCPUDPINTRIP клиент2		Не подключено	Помощь Отмена Модель
4	TCPUDPINTRIP клиент3		Не подключено	Помощь Отмена Модель
5	TCPUDPINTRIP клиент4		Не подключено	Помощь Отмена Модель
6	TCPUDPINTRIP клиент5		Не подключено	Помощь Отмена Модель
7	TCPUDPINTRIP клиент6		Не подключено	Помощь Отмена Модель
8	TCP-серверINTRIP-кастер1		Включен	Помощь Отмена Модель
9	TCP-серверINTRIP-кастер2		Включен	Помощь Отмена Модель
10	TCP-серверINTRIP-кастер3		Включен	Помощь Отмена Модель
11	TCP-серверINTRIP-кастер4		Включен	Помощь Отмена Модель
12	COM порт		---	Настройка
13	Bluetooth		---	Настройка
14	УВБ радио		---	Настройка

Приём-передача показов

Авто соединение: Вкл Протокол: NTRIP 2.0

IP-адрес: pidf.net Порт: 2101

Имя пользователя: any Пароль: 1234

Поправки: CHC516

Сырые данные: Выкл Эфемериды: Выкл

Данные HCPPP: Выкл HRC: Выкл

GPGGA: Выкл GPGSV: Выкл

GPRMC: Выкл GPZDA: Выкл

GPGST: Выкл GPVTG: Выкл

GPGSA: Выкл GPPOS: Выкл

Ретранслятор: Выкл

Настройки GSM модема

Настройки модемов

Служебный раздел

статье

Миграция из стороннего ПО" вы можете узнать о процессе переноса системы координат и калибровок из стороннего ПО.

Revision #14

Created 4 August 2023 07:25:36 by Полина

Updated 21 December 2023 07:38:42 by Полина